**ROBOTICS TECHINCAL REPORT**

**Robot Joint Using IRB4600 & UR3e in Webots**

Ditujukan Untuk Memenuhi Tugas Mata Kuliah Robotika



**Disusun Oleh :**

Fahmi Nanda Saputro - 1103200203

**UNIVERSITAS TELKOM**

**BANDUNG**

**2023**

**BAB I**

***INTRODUCTION***